

DINÁMICA CASI-PERIÓDICA Y CASI-AUTOMÓRFICA.

R. Obaya. Universidad de Valladolid.

Definiciones básicas.

Sea (X, \mathbb{R}, Φ) un flujo en un espacio métrico compacto. Denotamos por $\Phi_t(x) = x \cdot t$.

Un flujo (X, \mathbb{R}) es *casi-periódico* si para todo $\varepsilon > 0$ existe un subconjunto $L(\varepsilon)$ eventualmente denso (esto es, $\mathbb{R} = L + K$ para algún compacto K) tal que $d(x \cdot t, x) < \varepsilon$ para todo $x \in X, t \in L(\varepsilon)$.

(X, \mathbb{R}) es casi-periódico $\Leftrightarrow \{\Phi_t / t \in \mathbb{R}\} \subset X^X$ es una familia equicontinua.

Un punto $x \in X$ es *casi-automórfico* si de cada sucesión $\{t'_n\}_{n \in \mathbb{N}}$ de números reales se puede extraer una subsucesión $\alpha = \{t_{n_j}\}$ tal que $T_\alpha x, T_{-\alpha} T_\alpha x$ existen y $T_{-\alpha} T_\alpha x = x$ donde $-\alpha = \{-t_{n_j}\}$ y $T_\alpha = \lim_n x \cdot t_{n_j}$.

Un flujo (X, \mathbb{R}) es *casi-automórfico* si existe un punto casi-automórfico $x \in X$ con órbita $\{x \cdot t / t \in \mathbb{R}\}$ densa.

Se dice que un flujo minimal (X, \mathbb{R}) es una *extensión casi-automórfica* de un flujo minimal (Y, \mathbb{R}) si existe un homomorfismo de flujos $\Pi: X \rightarrow Y$ tal que para algún $y \in Y$ la imagen inversa $\Pi^{-1}\{y\}$ contiene un solo elemento.

(X, \mathbb{R}) minimal, es casi-automórfico \Leftrightarrow es una extensión casi-automórfica de un flujo minimal casi-periódico.

Una función uniformemente continua $f \in \mathcal{C}(\mathbb{R}, \mathbb{R})$ es *casi-automórfica* si de toda sucesión $\{t'_n\}$ se puede extraer una subsucesión $\{t_n\}$ y una función $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ tal que

$$f(t + t_n) \mapsto g(t) \quad \text{y} \quad g(t - t_n) \mapsto f(t)$$

con convergencia puntual.

La función f es *casi-periódica* si la convergencia anterior es uniforme.

Ejemplo (de función casi-automórfica que no es casi-periódica).

La función $f(t) = 2 + \exp(it) + \exp(\sqrt{2}i t)$ es casi-periódica. Su envolvente, Y , es el toro T^2 con flujo de Kronecker definido por

$$T_s(\psi_1, \psi_2) = \left(\psi_1 + \frac{1}{2\pi} s, \psi_2 + \frac{\sqrt{2}}{2\pi} s \right).$$

Sea $g(t) = \frac{f(t)}{|f(t)|}$ y (X, \mathbb{R}) el flujo definido por su envolvente. Es claro que g no es casi-periódica.

Si $\{t_n\}$ es una sucesión tal que $\{g(t + t_n)\}$ converge uniformemente sobre los compactos entonces $\{f(t + t_n)\}$ converge uniformemente. Se puede entonces definir un homomorfismo $\Pi: X \rightarrow Y$ con $\Pi^{-1}\{f\} = \{g\}$. No puede ser inyectivo ya que g no es casi-periódica. Además (X, \mathbb{R}) es minimal y por lo tanto es una extensión casi-automórfica del flujo casi-periódico (Y, \mathbb{R}) .

El concepto de flujo casi-automórfico fue introducido por Bochner [BO] y estudiado de forma detallada por W. Veech [VE].

Sistemas lineales casi-periódicos 2-dimensionales.

Se considera el sistema lineal

$$\mathbf{x}' = \begin{pmatrix} a(\omega \cdot t) & b(\omega \cdot t) \\ c(\omega \cdot t) & -a(\omega \cdot t) \end{pmatrix} \mathbf{x} = A(\omega \cdot t) \mathbf{x}.$$

Sea $K_{\mathbb{R}} = \Omega \times P^1(\mathbb{R})$, $K_S = \Omega \times S^1$. Se define el *espectro de Sacker-Sell* como

$$\Sigma = \{\lambda / \mathbf{x}' = (A(\omega \cdot t) - \lambda Id) \mathbf{x} \text{ no tiene dicotomía exponencial}\}$$

Las tres posibilidades para el espectro son: $\{-\beta, \beta\}$, $[-\beta, \beta]$, $\{0\}$.

No consideramos el caso de órbitas acotadas.

Caso 1: $K_{\mathbb{R}}$ contiene dos minimales N_1, N_2 .

Estos minimales son extensiones casi-automórficas de la base.

(i) Supongamos que $\Sigma = \{-\beta, \beta\}$.

Existe un minimal $M \subset K_S$ que es un 1-recubrimiento o un 2-recubrimiento de la base y una transformación fuerte de Perron $\mathbf{x} = U(\omega \cdot t) \mathbf{z}$ que lleva el sistema a forma diagonal,

$$\mathbf{z}' = \begin{pmatrix} d(\omega \cdot t) & 0 \\ 0 & -d(\omega \cdot t) \end{pmatrix} \mathbf{z}.$$

(ii) Supongamos que $\Sigma = \{0\}$.

El mismo enunciado es cierto pero, en este caso, el minimal M es casi-automórfico.

Caso 2: $K_{\mathbb{R}}$ contiene un único minimal N .

Supongamos que N contiene un par distal en la fibra, entonces (N, \mathbb{R}) es una extensión casi-automórfica de un 2-recubrimiento (no 1-recubrimiento) de la base.

Existe un minimal casi-automórfico $M \subset K_S$ y una transformación fuerte de Perron $\mathbf{x} = U(\omega \cdot t) \mathbf{z}$ que lleva el sistema a forma diagonal

$$\mathbf{z}' = \begin{pmatrix} b(\omega \cdot t) & 0 \\ 0 & -b(\omega \cdot t) \end{pmatrix} \mathbf{z}.$$

Si $\Sigma = [-\beta, \beta]$ entonces $K_{\mathbb{R}}$ contiene un único minimal N que es una extensión proximal de la base.

Cuestión abierta: ¿Es casi-automórfica?

Si (M, \mathbb{R}) es un 1-recubrimiento de (N, \mathbb{R}) existen respuestas parciales basadas en el conjunto $P(M)$ de puntos proximales.

No reducibilidad es genérico (en algunos casos importantes).

Sea (Ω, \mathbb{R}) casi-periódico pero no periódico.

Si $A(\omega) = A$ es constante el flujo no puede ser recurrente y proximal simultáneamente.

Sea $\mathcal{C}_0 = \{b \in \mathcal{C}(\Omega) / \int_{\Omega} b(\omega) dm_0 = 0\}$ y $\mathcal{P}(\Omega)$ el conjunto de transformaciones fuertes de Perron con determinante uno. Denotamos

$$S_0 = \left\{ A \in \mathcal{C}(\Omega, L(\mathbb{R}^2)) / A(\omega) = P^{-1}(\omega) \begin{pmatrix} a(\omega) & 0 \\ b(\omega) & -a(\omega) \end{pmatrix} P(\omega) - P^{-1}(\omega) P'(\omega) \right. \\ \left. \text{para } P \in \mathcal{P}(\Omega), a \in \mathcal{C}_0(\Omega), b \in \mathcal{C}(\Omega) \right\},$$

$$S_0^* = \left\{ A \in \mathcal{C}(\Omega, L(\mathbb{R}^2)) \text{ con } \text{tr} A = 0 / \text{todas las soluciones de } \mathbf{z}' = A(\omega \cdot t) \mathbf{z} \text{ son acotadas} \right\}.$$

Entonces $S = \text{cls}(S_0) = \text{cls}(S_0^*)$.

Existe un conjunto residual $R \subset S$ tal que si $A \in R$ entonces $(K_{\mathbb{R}}, \Phi)$ es minimal y únicamente ergódico con una única medida concentrada en una lámina ergódica. En particular, $K_{\mathbb{R}}$ es minimal y proximal.

Dinámica casi-automórfica en ecuaciones semilineales parabólicas.

Consideremos la familia de problemas parabólicos

$$\begin{cases} \frac{\partial u}{\partial t} = \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + f(t, x, u(x), u_x(x)), & f \in \Omega = H(f_0), \\ u(0, x) = u_0(x), \\ u(t, 0) = u(t, 1) = 0, \\ \frac{\partial u}{\partial x}(t, 0) = \frac{\partial u}{\partial x}(t, 1) = 0. \end{cases}$$

La condición inicial no pertenece a un espacio X^α con $1/2 \leq \alpha < 1$. Suponemos que $u(t, x)$ es una solución que existe para todo $t > 0$ y que $\{u(t, \cdot) / t > 0\} \subset X^\alpha$ es precompacta.

Se pretende describir el conjunto ω -límite, K , de esta solución.

Shen y Yi [SE-YI] prueban que, como máximo, existen dos minimales $N_1, N_2 \subset K$ que son extensiones casi-automórficas de la base.

Se define un orden en $\Pi^{-1}(g)$ basado en el número de raíces en $[0, 1]$ que es total y que se conserva por el flujo. Ideas de Matano, Angenert,...

Esto es una conexión con la teoría no-autónoma de sistemas monótonos.

Semiflujos fuertemente monótonos. Separación continua.

Consideremos un semiflujo de tipo skew-product

$$\begin{aligned} \tau: \mathbb{R}^+ \times \Omega \times X &\rightarrow \Omega \times X \\ (t, \omega, x) &\mapsto (\omega \cdot t, u(t, \omega, x)) \end{aligned}$$

donde X es un espacio de Banach fuertemente ordenado con cono positivo normal, X_+ , (minihedral).

El semiflujo es *fuertemente monótono* si es monótono y $u_x(t, \omega, x) v \gg 0$ cuando $v > 0$, $t \geq t_0$.

En este caso admite una *separación continua*, es decir, subespacios $\{X_1(\omega, x)\}, \{X_2(\omega, x)\}$ tales que

1. $X = X_1(\omega, x) \oplus X_2(\omega, x)$,
2. $X_1(\omega, x) = \langle v(\omega, x) \rangle$ con $v(\omega, x) \gg 0$, $\|v(\omega, x)\| = 1$,
3. $X_2(\omega, x) \cap X_+ = \{0\}$ para todo $(\omega, x) \in K$,
4. para todo $t > 0$, $(\omega, x) \in K$,

$$u_x(t, \omega, x) X_1(\omega, x) = X_1(\tau(t, \omega, x))$$

$$u_x(t, \omega, x) X_2(\omega, x) \subset X_2(\tau(t, \omega, x)),$$

5. existen constantes $c > 0$, $\delta > 0$ tales que para todo $(\omega, x) \in K$, $z \in X_2(\omega, x)$ con $\|z\| = 1$ y $t > 0$ se verifica

$$\|u_x(t, \omega, x) z\| \leq c e^{-\delta t} \|u_x(t, \omega, x) v(\omega, x)\|.$$

Semiflujos monótonos generados por ecuaciones con retardo.

Consideremos el sistema de ecuaciones diferenciales

$$x' = f(t, x(t), x(t-1))$$

que genera una familia de ecuaciones en su envolvente.

El sistema es

- *cooperativo* $\iff \frac{\partial f_i}{\partial x_j}(t, x, y) \geq 0, \quad x, y \in \mathbb{R}^n, t \in \mathbb{R}, i \neq j.$

- *fuertemente irreducible* con respecto a x si existe $\delta_0 > 0$ tal que si dos subconjuntos de índices I, J forman una partición de $N = \{1, 2, \dots, n\}$ entonces para cada $x, y \in \mathbb{R}^n$ existen $i \in I, j \in N - I$ con

$$\left| \frac{\partial f_i}{\partial x_j}(t, x, y) \right| \geq \delta_0.$$

- *fuertemente monótono* con respecto a $x(t-1)$ si existe $\delta > 0$ tal que

$$\frac{\partial f_i}{\partial y_j}(t, x, y) \geq \delta \quad \text{para todo } x, y \in \mathbb{R}^n, t \in \mathbb{R}, i, j = 1, \dots, n.$$

En estas condiciones el flujo que define la ecuación con retardo en $\Omega \times \mathcal{C}([-1, 0])$ es (eventualmente) fuertemente monótono.

Bibliografía:

- [BO] S. BOCHNER "A new approach to almost periodicity". *Proc. Nat. Academy Sci. USA* **48** (1962).
- [SE-YI] W. SHEN & Y. YI "Dynamics of almost periodic scalar parabolic equations". *J. Differential Equations* **122** (1995) 1124-136.
- [VE] W.A. VEECH "Topological dynamics". *Bull. A.M.S.* **83** (1977) 775-830.